

Conocimientos técnicos básicos (SILPP-P12)

С о д е р ж а н и е

Una cadena cinemática típica consta de motor, convertidor, acoplamiento y reductor. Cada uno de estos componentes existe en diferentes diseños y tecnologías. Por ejemplo, se distingue entre motores asíncronos, motores síncronos y servomotores, mientras que en el caso de los reductores la característica distintiva más importante es la disposición de los engranajes.

Т и п

E-Learning

П р о д о л ж и т е л ь н о с т ь

40 м и н у т ы

Я з ы к

es

С т о и м о с т ь

0 EUR